® 日本国特許庁(JP)

①特許出願公開

⑫ 公 開 特 許 公 報 (A)

昭61 - 133933

@int_Cl_4

識別記号

庁内整理番号

母公開 昭和61年(1986)6月21日

G 03 B 17/12

7610-2H

審査請求 未請求 発明の数 1 (全6頁)

劉発明の名称 2 焦点カメラ

釰特 願 昭59-256872

❷出 願 昭59(1984)12月4日

穰 H 四発 明 ш 眀 伊 塺 砂発 憲 仍発 眀 深 Щ 雅孝 眀 村 79発

八王子市石川町2970番地 小西六写真工業株式会社内 八王子市石川町2970番地 小西六写真工業株式会社内 八王子市石川町2970番地 小西六写真工業株式会社内 八王子市石川町2970番地 小西六写真工業株式会社内 東京都新宿区西新宿1丁目26番2号

の出 顧 人 小 社

図代 理 人

社

一 弁理士 野田 義 親

小西六写真工業株式会

я жа 🛊

1. 発明の名称

2焦点カメラ

- 2. 存許請求の範囲
- (1) 後 ガレンズユニットが光路 に出入して 2 無点 光学系を形成する 2 無点カメラにおいて、 前方レ ンズユニットの程方像 影光路外で、 前記後方レン ズユニットの配置によって形成されるギャップを 利用して、レンズ駆動用モータを配置したことを 特徴とする 2 無点カメラ。
- (2) 前記モータの触を撮影光軸に平行した方向に 配置したことを特徴とする特許請求の範囲第1項 記載の2 無点カノラ。
- 3. 発明の評細な説明
- 〔重集上の利用分野〕

本発明は、焦点調節のための駆動用モータをレンズ鏡崩内に配便した 2 焦点カメラに関するものである。

「従来の技術)

共通の光学系で焦点距離を長・短2段階に切換

えられる2歳点カメラの撮影光学系は、一般に撮 影用主レンズとコンパージョンレンズとから成り、 その双方を組合せることにより長焦点距離をまた コンパージョンレンズを外して前記爆影用主レン ズのみを使用することにより短焦点距離を得るよ うに構成されている。

この撮影光学系の切換の操作は、前述した撮影 用主レンズとコンパージョンレンズを共化収容し た可動レンズユニットと呼ばれるレンズ鏡層を、 カメラ本体から引き出したりあるいは沈層させた りする動作によって行なわれるようになっている のが普通である。

かかる2無点カメラに対して自動無点関節装置を組みなる場合、削減した可動レンズユニットには
前記機影用主レンズを合無位置に作動し制御する
ための各部材が組込まれることになるが、それらの各部材を駆動する動力派たるモータがカメラ本
体内に配置されていることが多いため、動力の伝
強機構が損影用主レンズの移動に追随して機能するものであることが要件となって構造が複雑化し、

TEN DE NOTE OFFICE DE MO

特開昭61-133933(2)

また伝達距離も長くなって作動効率の低下が避け られない。

[発明が解決しようとする問題点]

本発明は、 2 焦点カメラにおける合焦操作のための動力 派たるモータを可動 レンズユニット 内に配設することを可能として、動力の 伝達機構の単純化と効率化を図ることを目的としたものである。 【問題点を解決するための手段】

取付差板化植設したストップピン 109 に当接して 停止している。

110 は前記支持部材 107 にその回動中心を一致して取付けた関車で、同じく前記取付基板に輸着された別の普車 111 と曲合している。

112 は前記曲車 111 にその四動中心を一致して 一体に取付けたレバーA でその左個畑面は断面が 円弧状に形成されている。

113 は前記可動レンズユニット 102 の内周面に 設けた突起 104a に舶着した機杆で振りばね 114 に よって反時計方向に付勢されているが鼓扱りばね 114 は 解記扱りばね 108 に比し着しくその付勢力 を小さく設定されているので前配機杆 113 は、それと一体に形成した軸塵 113a に設けたレバー B113b が前記レバー A112 に対して直交する形で当接する ことにより図示位置にて停止している。 なお前記 レバー B113b の右側増面も前記レバー A 112 同様 にその断面が円弧状に形成されていて強力に押圧 した場合でも作動が円滑かつ正確に伝達されるようになっている。 本発明の1 実施例を第1 図ないしょ4 図に示す。
101 はカノラ本体(図示せず)の前面に固定された健康基部、102 は前配銭園基部 101 に内供して前径に増動して図示の如く引き出しあるいはその反対に比厨出来るより取付けられた可動レンズユニットである。

50 は類形用主レンズで電磁ユニット10 およびその前方に配設した合無装置と共に撮影光学系の前方レンズユニットを形成し、カメラ本体の制御装置によって露光および無点調節の創御を受けるようになっている。

105 は前記撮影用主レンズ50 の光路を制限する 速光枠、106 は前記電磁ユニット10 と 鉄速光枠105 の間に記設されたコンパージョンレンズで、その 光軸は前記撮影用主レンズ50 の光軸103m の延 長 線 上に一致するよう 置かれている。

107 は前記コンバージョンレンズ 106 を保持する支持部材で、前記電磁ユニット10 の取付基板(図示せず)に触着され、扱りばね 108 によって時計方向に付勢された状態にあるが、同じく前記

かくして、これらの各部材と前記コンバージョンレンズ 106 は前途した前方レンズユニット に対して撮影光学系における使方レンズユニットを形成している。

かかる状態で撮影光学系は長無点系を構成しているが、前記可動レンズユニット 102 をカメラス 体の前面に固定された前記鏡解基部 101 に対して法 所記鏡解基部 101 に対した 協思された前記鏡 行 113 の 先端に取付けた 協議 部 101 にある受け板 121 によって押圧されるので 新記損 行 113 を反時 計方向に回動し前にレバー B 113b、レバー A112 を介して歯車 111,110 を回動することにより、前記コンバーションレンズ 106を反降 計方向に大きく回転して前記境 影用主レンズ 500の 光路108b より 移動して可動レンズユニット 102 内のスペース102 a 内に透聴させる。

かくして撮影用光学系は短焦点系に切換えられることとなり、このように焦点距離の切換に当って、後方レンズユニットは前記電磁ユニット10の後方のギャップすなわち断面空間をその内局上の

特開昭61-133933(3)

選半にわたって占有することとなるが、 その反対 個の円周上に使用されないデッドスペース102b を 残している。よって本発明においては欧デッドスペース102b に焦点調節製金の動力源たるレンズ駆 動用のモータ60 を配置することを提集するもので ある。

すなわち前配デッドスペース102bの具体的位置 は第2回および第3回に示す如く、前記電磁ユニット10と適光枠 105の間において撮影用主レンズ 50 が包括する光路 103b を囲むほぼ環状のスペースの一部であって、前記後方レンズユニットと同一版面上の空間である。

簡記デッドスペース102bは電磁ユニット10を介して合無装置に至近の位置にあり、減デッドスペース102bにモータ60を配置することによりそれ等の締続が容易となり、さらに可動レンズユニット102として合無装置と一体で移動されるので接続構造も単純となり、自動無点調節装置の組込み上頭る有利な構造となる。

なお本発明によって可動レンズユニット 102 内

たお、放ストップ爪24はフランジ部21を貫通した 電磁ユニット10 の前配規制ピン11 の係止作用を受 け時計方向への回転が阻止されている。

一方、前記円筒部26の周面には3本の直進課27を等間隔にて光軸方向に設け、その内局に預動可能に嵌合した境影用主レンズ50のガイドピン51をそれぞれ使入して被境影用主レンズ50を光軸方向に進退出来るよう保持している。

40 は前記レンズガイド20 の円筒部25の外居に回動自在に嵌合するレンズ駆動部材で、その円筒部41 に設けた3 本のカム 74 42 が機影用主レンズ50の前記ガイドピン51をそれぞれ低通せしめ、前記を記する大腹を形成している。また前記レンズ 80 動部材40 はフランジ部46 に 個 また 歯車部 分47 を取動部材40 はフランジ部46 に 個 また 歯車部 分47 を介してモータ60 のピニオン61 により 図示 位 屋から時 計 方向への回転とその復帰のための逆転が出来るようになっている。

30 は府記レンズ影動部材40 の円筒部41 に外級するレンズ位置決め部材で、その溶面には堤影用主

化配置されたモータ60 による具体的な自動 無点調 節盤量の構成とその作動を第 4 図によって説明すると次の通りである。

図は本装量を排成する各部材を光軸方向に展開して示したもので、これ等各部材はカメラの鏡唇部にユニットとして組込まれ、カメラ本体質に値えた電源と創御装置により駆動、創御されるものである。

10 は銀網内に固定した電磁ユュットで、その内部には撮影光学系の爆光量を創御する線 1 可助コイル部材(図示せず)と模述する係止部材を規制するための規制ビン11を複散した第 2 可助コイル部材12とを光軸を中心として固動出来る状態で収容している。

20 は前記電磁ユニット10 の前面に取付けたレンズガイドでフラング部21 と円筒部26 とから成り、フランジ部21上には前述した制御装置にレンズ位置の情報を送るための検出用パターンをもったブリント 根22 および引張ばね23 によって時計方向に付勢されるストップ爪24 を軸着して偏えている。

レンズ50のガイドビン51を当接することにより飲 類影用主レンズ50を所定の焦点位置に設定するた めの変カム31を前記ガイドビン51に対応した位置 に3個所設けている。前記レンズ位置決め部材30 と前記レンズ駆動部材40とはレンズ位置決め部材 30の突起32に取付けた押圧パネ33の先端が、レン ズ駆動部材40のフランジ部46に設けた V字状の切 欠48に係合することによって一体とされ、前記モ ーク60により同時に回転される状態となっている。

たお、この状態で前記レンズ級動部材40のカム 得42は、前記レンズ位置失め部材30の食力ム31と ほぼ平行して配置され、かつ海カム42が規創して いる撮影用主レンズ50の前記ガイドピン51を前記 費カム31に抵触させない位置に僅かに難聞して設 けられているものとする。

また前記レンズ位置決め部材30の他方の央起34には、接片35が取付けられていて、前記レンズ配動部材40の回転に従って、前記レンズガイド20のプリント板22上の断続した回路パターンを指動することにより、前記制御装置にパルス信号を送る

特開昭61-133933(4)

ようになっており、また他の部分には該制御袋健からの信号により作動する前記ストップ爪24を係合すべき爪曲36を形成している。

かかるレンズ駆動部材40とレンズ位置決め部材30とは、前配レンズガイド20のフランジ部21の前間と、数フランジ部21に3本の柱71を介して取付けられた押上板70の背面との間に決持され回動自在に支持された状態とされている。

次にその作用と機能について説明する。

カメラのレリーズを操作する動作に選動して調 田袋屋が被写体距離を検出し、その情報を前記制 御装置に入力する。それと同時に安全のために先 ず前記第2可動コイル部材12に通電して詩記規制 ビン11に時計方向の回転トルクを与え、前記スト ップ爪24が不用意に角記レンズ位健快め部材30の 爪歯36と係合していた場合、それを解除する作用 をする。

前記規制ビン11の作動に若干遅れて前記モータ 60-が始動し前記レンズ駆動部材40と前記レンズ位 量決め都材30を同時に時計方向に過転させる。

ブに当接し、触境影用主レンズ50を測距装置の距離情報に対応した光軸上の位置に設定したのち所定の時間を経てモータ60が存止し回転を終える。

かくして被写体に対する撮影用主レンズ50の合 類が行なわれ、続いて前記第 1 可動コイル部材の 作動により舞出を行なって撮影を終えるとその信 号によって前記第 2 可動コイル部材12が再び趨動 して前記規制ビン11 を時計方向に移動し、例記ストップ爪24を前記爪歯36 との係合から外す。

次いでモータ60が逆回転を始め、先ず前配レンズ 監動部材40を反時計方向に回転して撮影用主レンズ50を直離的に前逃させたあと、その切欠48が前配レンズ位便決め部材30の押圧バネ33を係合する位置に進すると、眩レンズ位置決め部材30を一体として共に反時計方向に回転して当初の状態に役局させた後、モータ60が存止して作用を終了する。

なお、キータ60の逆回転に際して前記レンズ位 世央め部材30が押圧パネ33と切欠48との係合による一体化の前に摩擦等によって従助回転すること それに伴い撮影用主レンズ50は直接的に後退しつ同時に対象があるとブリント板22の指動が始まって前記撮影用主レンズ50の位置に対応したパルの信号が割割接置に送られると、子め細距接レンス値で投充して設定されていた撮影用主レンズでの事本位置と比較され、一致した場合的コイルであるの回転は一時停止して前記第2可動コイルで通過させる。従って前記ストップ爪24が爪歯36に係合して前記レンズ位置決め部材30の回転を強制的に停止させることとなる。

前記第2可動コイル部材12の作動に続いてモーク60が再び囲転を始め前配レンズ駆動部材40をさらに時計方向に回転するので、レンズ位置決め部材30に取付けた押圧バネ33は切欠48から外れ、レンズ駆動部材40だけが単独で回転を続けることとなる。

このレンズ 駆動部材 40の回転により 前記数カム 31 より離間した位置に保持されていた機能用主レンズ50のガイドビン51 は飲カム31 の所定のステッ

があっても、その金回転角度は創設されているため前記レンズ駆動部材40の復帰中には必ず係合して前述した状態に適した後停止されるようになる。 【発明の効果】

本発明により、モータの動力によって焦点調節 装置を慰動する動力伝達機構が簡単かつ効率的と なり、しかもカメラ本体のコンパクト化にも成果 のある自動焦点式の2焦点カメラが実現すること となった。

4. 図面の簡単な説明

第1回は本発明の2 魚点カメラにおける可動 レンズユニットの斜視図。第2、第3 図はその要 部断面図。第4 図は前記2 魚点カメラに組込まれる魚点異節装置の1 例を示す歴期斜視図。

102 ……可動レンズユニット

102a スペース

102b …… デッドスペース

50 ……焼 彩用 主 レンズ

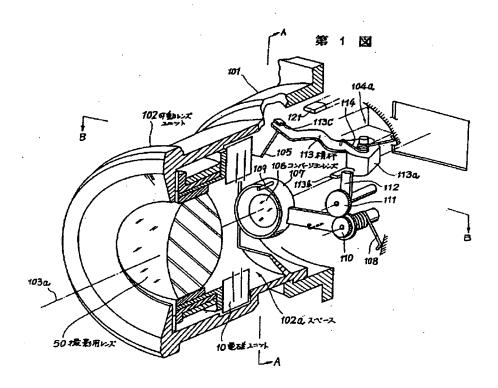
103a ····· 光 軸

1036 ----- 尤路

106 …… 塩光枠

10 電磁ユニット 60 モータ

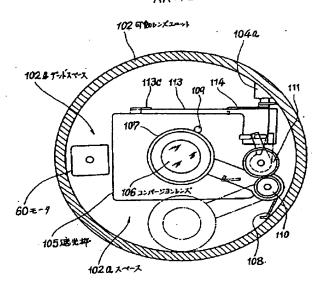
化班人 中班士 肝 田 彝 我



-197- DEST AVAILABLE COPY

 $\label{eq:continuous} \mathcal{T}_{\mathcal{A}} = \mathcal{T}_{\mathcal{A}} \mathcal{B} = \mathcal{A} \mathcal{W}_{\mathcal{A}} \mathcal{A}_{\mathcal{A}} \mathcal{A}_{\mathcal{A}} = \mathcal{A}_{\mathcal{A}}$

第2図



第3区 BB 對面 105速光科 102 102 107 108 1138 111 1130 1038 光路 1038 光路

第 4 図

